OPTICAL TRANCEIVER HAVING A PLURALITY OF COMMUNICATION MODE

Publication number: JP2281830 (A)

Publication date:

1990-11-19

Inventor(s):

GUREGORII JIEI MEI

Applicant(s): Classification: HEWLETT PACKARD CO

- international:

G06K7/00; G06K7/10; G06K17/00; G06K19/077; H04B10/10; H04B10/105; H04B10/22; G06K7/00; G06K7/10; G06K17/00;

G06K19/077; H04B10/10; H04B10/105; H04B10/22; (IPC1-

7): G06K7/00; H04B10/10; H04B10/22

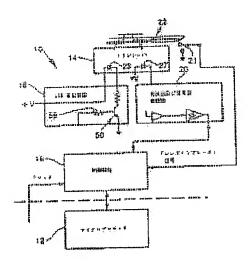
- European:

G06K7/10S8B2; G06K7/10T; G06K17/00G; G06K19/077T

Application number: JP19900071796 19900320 Priority number(s): US19890327229 19890321

Abstract of JP 2281830 (A)

PURPOSE: To enable data communication in plural communication modes by selecting the communication mode of an optical transceiver corresponding to a focal distance adjusted by a converging means. CONSTITUTION: The converging means like a lens assembly 22 is mounted adjacently to a transceiver 14, and the beam emitted from the transceiver 14 or the beam received by the transceiver 14 adjusts the focal distance of the transceiver 14 defined as a distance for converting the beam in that distance.; This focal distance setting corresponds to the communication mode of the transceiver 14 and in a bar code read mode, the focal distance of the transceiver 14 is adjusted by the assembly 22 so that the transceiver can read a bar code but in a modulation optical communication mode, the focal distance is adjusted by the assembly 22 so that the transceiver 14 can communicate through modulated light. Thus, the data communication can be performed in the plural communication modes.



Data supplied from the esp@cenet database — Worldwide

Also published as:

JP3084036 (B2)

EP0389125 (A2)

US4957348 (A)

DE69023260 (T2)

		. :					j.	

⑩ 日本国特許庁(JP)

⑩ 特許出願公開

^⑫ 公 開 特 許 公 報 (A) 平2−281830

@Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成2年(1990)11月19日

H 04 B 10/10 G 06 K 7/00 H 04 B 10/22

J 6745-5B

8523-5K H 04 B 9/00

R

審査請求 未請求 請求項の数 1

(全7頁)

⑤発明の名称

複数の通信モードを有する光学式トランシーバ

②特 願 平2-71796

②出 願 平2(1990)3月20日

優先権主張

201989年3月21日 3 米国(US) 30327229

馨

⑩発 明 者 グレゴリー・ジェイ・

アメリカ合衆国オレゴン州97330 コーヴアリス, エヌイ

メイ

ー・モーニング・ストリート・4115

団出 顋 人 ヒユーレツト・パツカ

ード・カンパニー

アメリカ合衆国カリフオルニア州パロアルト ハノーバ

ー・ストリート 3000

個代 理 人 弁理士 古谷

外2名

明細書

1. 発明の名称

複数の通信モードを有する光学式トラン シーパ

2. 特許請求の範囲

1 複数の通信モードでデータ通信を行うため の装置であって、

光学式トランシーパと、

上記光学式トランシーバの焦点距離を調整 するための集束手段と、

上記集束手段により調整された焦点距離に 対応する上記光学式トランシーバの通信モー ドを選択するための制御手段とから成ること を特徴とする装置。

3. 発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本発明はデータ通信用の光学式トランシーバ に関し、特に、バーコードの読取が可能である とともに変調光による通信が可能である光学式 トランシーバに関する。

(従来の技術)

計算器およびコンピュータのような計算装置は、被接続装置上の「/Oボートに物理的に接続しているケーブルを通して他の装置に対しての従来方式のデータ送受信を行なう。しかしながら、物理的ワイヤは電磁放射ノイズを生じかつ破壊的なESD (静電気放電)に対する経路をもたらすことがある。

光学的にデータ通信を行なうことは、現在開発されつつある技法である。IR(赤外線)送信機が、ヒューレットパッカード28Sのような計算器からIR受信機を備えたプリンタに対して変調光によってデータを送信するために現在使用されている。パーコード読取装置は、計算装置に対してデータを読み込むための他の手段である。

変調光通信モードおよびバーコード読取通信 モードの両者は、送受信可能なデータが多岐に わたるので好ましいものである。しかしながら、 現在に至るまで、これらの複数の通信モード(m ultiple communication modes)を計算器やその 他の低電力低価格の計算装置に組み込むことは、 寸法、経費、および電力制約条件の理由で、実 際的でなかった。

(発明が解決しようとする課題)

したがって本発明の目的は、複数の通信モードでデータ通信を行なう改良型装置を提供することにある。

本発明の他の目的は、一つのモードでバーコードを読み取りかつ、他のモードで変調光によるデータ通信を行うことが出来る上記の装置を提供することである。

本発明のさらに他の目的は、低コスト、コンパクト、かつ手持ち計算器または他の可搬式計算装置に容易に実施可能な上記の装置を提供することである。

(課題を解決するための手段)

上記課題は、本発明によれば、上記のような 装置は光学式トランシーバ、上記トランシーバ の焦点距離を調整する集束手段、および上記集 トランシーパの通信モードを選択する制御手段を備えた、複数の通信モードでデータ通信を行う装置により解決される。図説の実施例の場合は、制御手段は集束手段が焦点距離を調整するにつれてこの集束手段に応動する。例えば、パーコードを読み取るべき場合は、集東手ないの連に関整する。制御手段は、トランシーパの通信モードをパーコード銃取に切り換えることによって集束手段に応動する。データのより長距離に対し、また制御手段が通信モードを変調光によるIR通信に切り換えることによって応動する。

東手段によって調整された焦点距離に対応する

図説の実施例の場合は、集束手段がレンズア センブリを具備し、これについての数種の実施 例が説明されている。制御手段は、制御回路お よびマイクロブロセッサから成っている。光学 式トランシーバは、IR 送信受信機を含んでい

る。本発明の2、3の実施例の代りに、機能的 等価構成の手段が使用可能であることは当業者 であれば容易に理解できるであろう。

(実施例及び作用)

本発明の前述およびその他の目的、機能、並びに利点は、添付図面に関連して進められる数種の実施例についての以下の詳細な説明からさらに明らかになるであろう。

第1 図は、複数の通信モードでデータ通信を行なう本発明に基づく装置10のブロック図である。この装置10は、可搬式コンピュータ装置または計算器装置内に記号で示されているマイクロブロセッサ12のような処理手段に結合さいて説明されるような、他のエレメントに対するそのであって以下の機能説明から技術的に十分に理解できるであろう。装置10は、もちろん、上記の諸装置に制限されるものではなく、低電力低コストで複数モードによってプログラム命令お

よび他の情報を含むデータ通信を行なうことが 望ましいすべての場合に利用可能である。

図に示すとおり、装置10は、従来方式のLE D(発光ダイオード) 駆動回路18および受信機 信号調節回路20を通して制御回路16に結合され ている光学式トランシーバ14を具備している。 回路20は、例えば、関連文書としてこの明細書 に含まれているプレストン・ディー・ブラウン (Preston D. Brown)他による米国特許出頭に閉 示されているような任意数の回路の1つで構わ ない。レンズアセンブリ22のような集束手段が トランシーパ14に隣接して装着され、トランシ ーバから発射された光線またはトランシーバに よって受信された光線がその距離で集束される 距離として定義されたトランシーパの焦点距離 を調整する。後述するように、アセンブリ22は 適切な形状の複数レンズで構成され、2~4 mm のような第1の距離、および無限の距離のよう なさらに大きな第2の複数距離における光線の 焦点を可能ならしめている。このような焦点距 難設定は、トランシーバ14の通信モードに対応 している。パーコード読取モードにおいては、 アセンブリ22かトランシーバの焦点距離をトラ ンシーバがパーコードを読み取ることが出来る ように調整する。変調光通信モードにおいては、 アセンブリ22が前記焦点距離をトランシーバが 変調光によって通信を行ない得るように調整する。

トランシーバ14に隣接するレンズアセンブリ22の位置から、このアセンブリ22はスイッチ21を通して制御回路16およびマイクロプロセッサ12のような制御手段に結合されている。このような手段はアセンブリ22の焦点距離設定に応動して、トランシーバ14の通信モードを選択する。第1の焦点距離設定においては、例えば、マイクロプロセッサ12によりバーコード統取モードが選択され、このモードが制御回路16により実施される。無限のような第2の焦点設定においては、マイクロプロセッサ12により変調光通信モードが選択され、このモードにおいては変調

赤外線ビームがトランシーバ14によって送受信され、そして制御回路16によりこのモードが実施される。焦点距離を調整するために必要な凸レンズと凹レンズとの関係はこの技術分野で周知のことであり、関連文書としてこの明細書に含まれている、コックス(Cox)による「写真光学(Photographic Optica)(1966年、第13版)」のような光学文献に十分に説明されている。

第2A図および第2B図は、レンズアセンブリ22がトランシーバ14の焦点距離を調整する要領を図説している。第2A図において、ヒューレットパッカード社光学電子装置設計者用カタログにおいて「高解像度光学式反射センサ(highresolution optical reflective sensor)」と称される「HBCS-1100」のような従来方式の光学式トランシーバが示されている。このHBCS-1100は、バーコードを読み取るように設計されている。トランシーバ14内のLED23は、トランシーバ14から約2~4mmの第1の焦点距離26に集束される赤外線ビーム

24を送出する。読み取られるべきバーコードが、 この焦点範囲内に保持される。ビーム24の一部 分が、受信ビーム28としてトランシーバ14内の 光検出器27に対してバーコードから逆反射され る。パーコードは、被送出ビーム24がこのコー ドを横切る際の受信ピーム28の輝度の変化とし て遮断される。第2B図において、レンズアセ ンプリ22内のレンズ30がピーム24の経路内に置 かれていて、このビームを無限のような第2の 焦点距離に再集束させる。レンズ30は、無限距 **維において発生した受信ビームをトランシーバ** 14内の光検出器上に集束させるようにさらに作 用する。第2の焦点距離は、もちろん、トラン シーバ14から任意の距離とすることができ、送 出ピームのエネルギー拡散が問題となるような 場合には、例えば、1~2メートルの範囲内に おくことも可能である。

レンズアセンブリ22の多数の実施例が、例と してここにいくつか説明されているように可能 である。第3A図において、トランシーバ14は バーコード焦点距離26においてビーム24を集束させるための固定レンズを有している。レンズアセンブリ22は、焦点距離を調整するべく固定レンズ33の経路内に配置される複数のレンズを高点できる。第1のレンズ34は、例えば、約1メートルがの焦点距離にトランシーバ14を再集取することができる。第2のレンズ36は、無限距離にトランシス36は、無限距離にトランシーバ14が集束することができる。第3のレンズ36は、に中立であることができる。第4のレンズ40は、日光またはオーバへッド照明からの干渉を濾波するため着色することができる。

第3 B 図は、焦点距離を調整するため固定レンズ33の前方に付加レンズ44を置くためのスライド機構42を含んでいる。レンズ44が後退した状態で、トランシーバ14がバーコード読取に対して集束される。レンズ44がトランシーバ上の定位置にスライドされた状態で、トランシーバ

14が I R通信または他の光波通信のためのより 長い焦点距離に再集束される。

第3C図および第3D図はレンズアセンブリ22を示しているが、この場合はカメラのレンズアセンブリに酷似して、トランシーバ14がシリンダ45内においてアセンブリ22の前方に置かれている2つのレンズを通して集束している。第3C図において、レンズ46とレンズ48との間の距離において集束するようになっている。第3D図においては、レンズ46とレンズ48との間の距離は、トランシーバ14が変調光によって通信を行なうための第2の焦点距離におい集束されるように調整されている。

第3E図に点線で図説されているように、レンズを移動させるのではなくトランシーバを移動させることによってトランシーバに関してレンズアセンブリを位置決めするような、トランシーバを再集束させる等価的技法ももちろん可能である。

回路18、および受信機回路20は、マイクロプロ セッサ12が光学式トランシーバをいずれかの通 信モードに作動させることを可能ならしめてい る。パーコード読取モードにおいては、制御回 路16が回路18内のトランジスタ50に対して駆動 電圧を印加する。LED23はこのトランジスタ のコレクタに接続されているとともに、電源 V + にも接続されている。駆動電圧が印加される と、トランジスタ50が導通してLED23が点灯 する。LED23はこのモードにおいて連続的に 点灯しまたは電力を保存するための駆動電力を 周期的に印加することによってLED23のスト ローブが可能である。ストローブされたLED は、この明細書に関連文書として含まれている 米国特許第4,761,544号に開示されているよう なこの技術分野で周知のサンプリング技法を使 用して、バーコードをサンプルする。光検出器 27は受信機信号調節回路20に接続され、この回 路20は周囲光からの干渉を除去するため従来の 方法で受信信号を増幅しかつ濾波する。この受

レンズアセンブリ22のいかなる実施例を使用 する場合にも、このアセンブリは焦点距離設定 のために制御回路16に信号を送るように構成さ れている。簡単な技法は、スイッチ21を作動さ せるべくレンズアセンブリを移動させることで ある。レンズアセンブリが第2の焦点位置にト ランシーバを集束させると、スイッチ21が高論 即信号に接続され、「レンズインプレース(レ ンズ焦点合致) 」信号を発生する。後述するよ うに、マイクロプロセッサ12は「レンズインプ レース | 信号に応動して、トランシーバ14の通 信モードをバーコード読取から変調光通信に切 り換える。レンズアセンブリが第1の焦点距離 についててトランシーバを集束させると、この スイッチがグラウンドに接続され、そして「レ ンズインプレース」信号が低レベルになる。マ イクロプロセッサは、パーコード読取モードに 切り換えることによってこの低レベル信号に応 動する。

再び第1図を参照すると、制御回路16、駆動

信信号は次に、このモードにおいてバーコードデータとして信号データを解読するマイクロプロセッサに対して制御回路16によって送出される。変調光通信モードにおいては、制御回路16かトランジスタ50に印加されるパイアス電圧を変調してLED23を経由してデータを伝達させる。光検出器27によって検出されかつ受信機回路20によって調節された受信信号は、変調光データによって受信されるにつれてマイクロブロセッサ12によって解読される。

第4A図は、制御回路16の一実施例を示している。この回路16は、トランシーバ14が第1の通信モードでバーコードを読み取ることを可能ならしめる手段および前記トランシーバが第2の通信モードで変調光によって通信することを可能ならしめる手段を包含している。回路16は従来方式のシステムクロックから導出されたクロック信号を受信するとともに、マイクロセッサ12からLEDストローブ制御信号、安調制御信号、およびスイッチ制御信号をも受信す

る。クロック信号およびLEDストローブ制御 信号は、回路16内のNANDゲート56に印加さ れる。ゲート56の出力、および変調制御信号は、 ANDゲート58に印加される。ANDゲート58 の出力は、電流制限抵抗器59を通してトランジ スタ50に印加される駆動電圧である。LED23 がパーコード読取モードに連続してあるべき場 合は、LEDストロープ制御信号はストローブ がオフになるように低レベルに保持される。N ANDゲート56の出力はこのため、連続して高 レベルである。変調制御信号も、ゲート58の出 力がまた連続的に高レベルであるように、高レ ベルに保持される。LED23が電力を保存する ためパーコード読取モードにおいてストローブ されるべき場合は、LEDストローブ信号が高 レベルに保持され、クロックがクロック信号の 負の遷移でLEDをストロープする。このクロ ック信号のデューティサイクルが短いのでした Dの点灯時間が制限されるが、このクロック信 号は正確にバーコードをサンプルするために十

分な周波数および持続時間のものである。このモードにおいて、変調制御信号も高レベルに保持され、クロック信号がLEDを点灯させる ANDゲート 58の出力における駆動信号を制御することを可能ならしめている。

受信信号を解読するため、回路16は経路62と並列に接続されているラッチ60を含んでいる。入力ノードにおけるディジタル制御SPDT(単極、双投)スイッチ64は、ラッチ60および経路62を回路20に結合している。出力ノードにおけるSPDTスイッチ66は、ラッチ60および経路62を、マイクロブロセッサ12の直列ボートに接路しているデータ経路に、結合していルのスイッチ64およびアマイクロが、スイッチ64およびアマイクロが、スイッチ64およびアマイクロが、カードにより回路20おように、バーコードが回りができない。第4B図のタイミング図に示きの近りに、週間では、アチロではクロック信号の正の遷移に関してラッチされ、この状態でこのバーコードデータはクロック信号のエの遷りに関ラッチされ、この状態であると

はクロックサイクルの残余の時間にわたって適切な時間にマイクロプロセッサによって読取り可能になる。

変調光通信モードにおいては、マイクロプロ セッサがLEDストローブ信号を低レベルに保 持して、クロック信号に関係なく、NANDゲ ート56に光レベル出力を発生させる。ANDゲ ート58に印加される変調制御信号により、AN Dゲート58の出力における駆動信号が制御され る。この制御信号はマイクロプロセッサ12によ って変調され、この明細書に関連文書として含 まれているダ・クルツ(da Cruz)、カーミット (Kermit)による「ファイル転送プロトコル(Af ile Transfer Protocol) (1987年) 」に記載さ れているカーミットプロトコル(Kermit protoc ol)のような従来技術で周知の任意の数のプロ トコルによる直列方法でデータを伝達する。ス イッチ制御信号は低レベル状態に変化して、ス イッチ64,66に経路62を回路20およびマイクロ ブロセッサ12の間に接続せしめ、受信データを

ラッチ60のまわりに導く。したがって受信データは、マイクロプロセッサ12の直列ポートに対して直接経路づけされる。ラッチ60は、その出力に出現するデータがこの受信データと干渉しないように、断路される。

レンズアセンブリ22からの「レンズインプレース」信号は、この信号の論理値に基づいて通信モードを選択するマイクロプロセッサ12に対して、回路16を通して直接伝達される。

マイクロプロセッサ12は、レンズアセンブリ22から「レンズインプレース」信号に応動してデータを解読するようにこの分野で周知の従来方法でプログラムされている。例えば、レンズアセンブリ22が無限距離にトランシーバ14を果束するように設定された状態では、「レンズインブレース」信号は高レベルにあり、そしてマイクロプロセッサ12は前述のとおり所定のプロトコルによる前記の方法でデータを送受信することによって変闘光通信モードを選択しかつ実施する。レンズアセンブリ22が2~4mmにトラ

ンシーバ14を集束するように設定された状態では、マイクロプロセッサ12はパーコード読取モードを選択しかつ実施する。ランプインジケータまたは他のインジケータを別個にまたは計算器システムまたはコンピュータシステムの表示スクリーン上に設けて、選択された通信モードを表示することができる。

前述のような制御回路16は、マイクロプロセッサ12がトランシーバ14と通信することを可能ならしめる多数の機能的等価構成手段のただ1つのであることを理解されたい。また、マイクロプロセッサ12はユーザからの信号に応動してレンズアセンブリ22を制御するように適応化され、マイクロプロセッサおよびレンズアセンブリの両者はユーザ制御に応動するように構成され得るものと理解されたい。

(発明の効果)

以上のように、本発明によれば、複数の通信 モードでデータ通信を行なうことが可能な新規 な改良型装置が提供される。

第2 B 図は、第2 の通信モードで変調光法により通信を行うための光学式トランシーバの側面図であり、

第3 A 図は、トランシーバの焦点距離を調整 するためのレンズアセンブリの第1の実施例を 示す透視図であり、

第3 B 図は、レンズアセンブリの第2の実施 例を示す透視図であり、

第3C図は、パーコードを読み取るために調整されたレンズアセンブリの第3の実施例の側面図であり、

第3D図は、変調光法によりデータ通信を行うように調整されたレンズアセンブリの第3の 実施例であり、

第3 E 図は、レンズアセンブリの第4の実施 例の平面図であり、

第4A図は、第1図の制御回路の概略図であり、

第4 B 図は、装置のタイミング線図である。 10…装置、12…マイクロプロセッサ、 さらに、本発明によれば、一つのモードでバーコードを読み取りかつ、他のモードで変調光によるデータ通信を行うことが出来る上記装置が提供される。

さらに、本発明によれば、低コスト、コンパクト、かつ手持ち計算器または他の可搬式計算 装置に容易に実施可能な上記の装置が提供される。

本発明の原理と数種の好適実施例で図説および説明したが、本発明はその本質に悖ることなく配列および細部が変更され得ることはこの技術分野の技術者にとって明らかである。すべての変更等は下記の諸クレームの精神および範囲に合致すべきものである。

4. 図面の簡単な説明

第1図は、本発明に基づく装置のブロック図 であり、

第2A図は、第1の通信モードでバーコード を読み取るための光学式トランシーバの側面図 であり、

> 14…光学式トランシーバ、 16…制御回路、18…LED駆動回路、 20…受信機信号調整回路、 22…レンズアセンブリ、 23…LED、27…光検出器、

